

2026年3月期 通期業績予想の修正説明資料

Kudan株式会社(東証グロース: 4425) 2025年10月31日

通期業績予想の修正 - 概要



- 成長戦略となる「HWパッケージの活用」「SW技術の拡張」が順調に進捗し、多角的に売上が伸長¹。受注済み政府案件の 会計処理確定により、通期業績予想を上方修正²
 - □ 通期売上は7億円から9.2~10.2億円に上方修正(修正前比+31~46%/前期比+80~100%)
 - □ 今期下期から収益性改善が大きく進むため、通期の調整後利益³は-7.2億円から-7.2~-6.8億円への改善にとどまるも、期末時点⁴の調整後利益³は-5.9億円から-5.2~-4.8億円へとより大幅に改善
 - □ その結果、来期の調整後利益³は-3.5~-4億円へと赤字圧縮が加速(詳細はP5参照)

2026年3月期の業績予想 [百万円]			
	修正前	修正後	
売上高	700	920~1020	デジタルツイン向けに販売増(+150~250百万円)ロボット向けに政府案件の受注上振れ⁵(+70百万円)
営業利益	△780	△770~△730	デジタルツイン売上増による利益増は進捗(+80~120百万円)コスト低減の遅延により当期利益影響は限定的にとどまる
調整後営業利益3	△720	△720~△680	
調整後営業利益 ³ (期末時点 ⁴)	△590	△520~△480	・ コスト低減は今期中に達成予定のため、期末時点では収益性を 大幅に改善し、来期は通期で赤字圧縮が加速

- 1. 過去資料 2025年3月期 通期決算説明資料のP12~15を参照(本資料の補足にて再掲)
- 2. 大型の政府案件の受注が確定して以降、今期業績への反映の精査を継続しており、現時点で委託側からの承認・支払いプロセスが進捗したことにより、会計処理の見通しが確定
- 3. 営業利益(損失)に毎期経常的に発生する政府からの研究開発補助金収入を加えた、事業収益性の指標となる利益数値
- 4. 各期末月時点での費用実績及び見込を12か月換算したもの

通期業績予想の修正 - 売上の伸長



- デジタルツイン向けとロボット向けの双方で多角的に売上が伸長
- デジタルツイン向けではシナジー最大化と短期利益の確保、ロボット向けでは開発体制と中長期の競争力の強化1に寄与

成長戦略に合致した領域において順調に売上が伸長し...

今期の成長戦略

HWパッケージの活用2

- SWとシナジーが高いHW パッケージを拡大
- 多層的に収益を最大化

SW技術の拡張²

- ・コアSW技術として、空間 知覚へ拡張
- ソリューション志向で、開発 案件の収益性を改善しな がら、技術普及を後押し

上方修正の内訳

デジタルツイン

HW/SWパッケージ3

・次世代ソリューションと相互補完 するスキャナ機器等

デジタルツインソリューション3

設備管理・点検向け次世代 ソリューション (Kudan PRISM)

ロボット

政府案件3

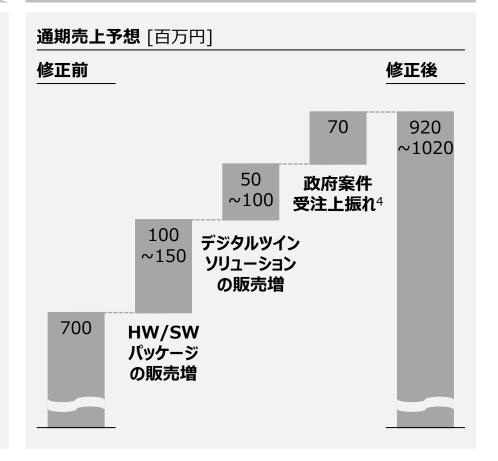
経産省・建設大手が推進する ロボット自律走行技術の研究 開発を牽引

全事業における位置付け

- 市場拡大が先行している デジタルツイン領域にて、短 期成長と利益確保を牽引
- ・HW/SW/ソリューションを 一貫して事業強化し、多 層的かつ相乗的に成長

- 長期でより市場拡大するロボット領域にて、先行的ポジションを強化
- 開発体制を効率的に維持
 ・強化¹

売上の上方修正(+31~46%)を見込む

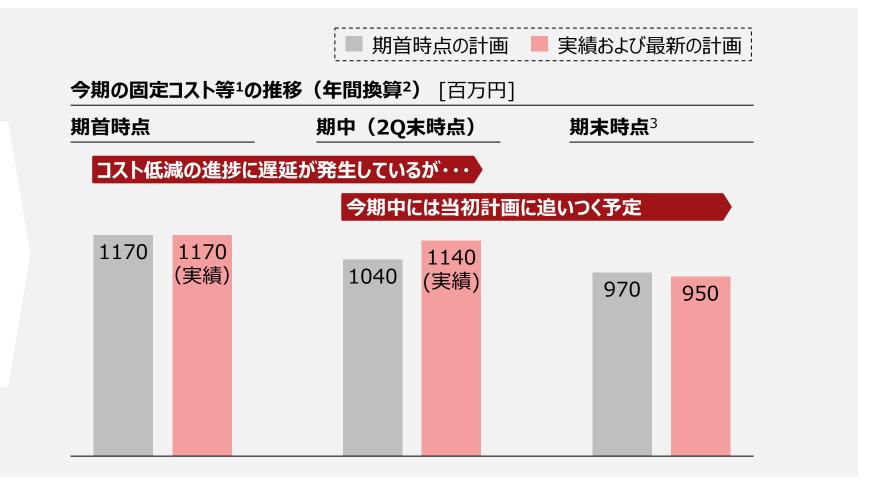


- 1. 研究開発費用に対応した売上が充当され、開発に係る実質的なコスト負担を効率化することで体制を維持・強化
- 2. 過去資料 2025年3月期 通期決算説明資料のP12~15を参照(本資料の補足にて再掲)
- . 過去資料 2026年3月期 1Q決算説明資料のP7~10を参照(本資料の補足にて再掲)

通期業績予想の修正 - コスト構造の改善



- 構造的な定常コストの低減に向けて、固定費低減と開発最適化を通期で推進¹
- 期首時点の計画に対しては遅延あるものの、期末に向けては計画通りにコスト低減を達成する見込み。



構造的な定常コスト低減 に向けた今期の施策¹

固定費 削減

組織最適化による 固定費の削減 (150百万円)

開発費 最適化

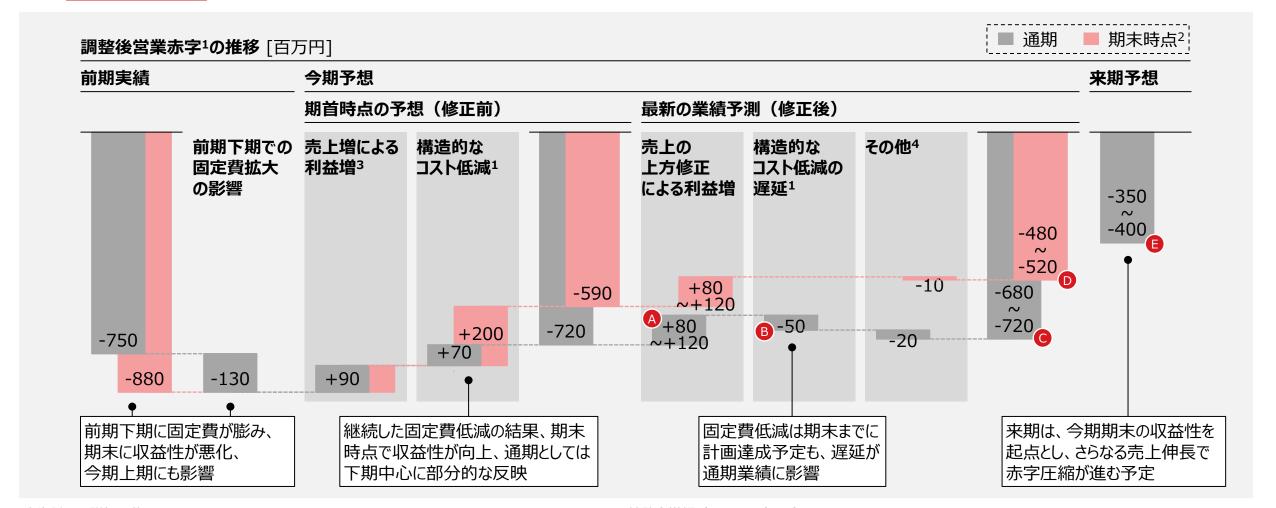
コア技術以外の 開発の凍結・外注化 (50百万円)

- 1. 過去資料 2025年3月期 通期決算説明資料のP16を参照
- 2. 販管費のうち一時的な費用を除いたもの。開発費を含む。
- 3. 各時点での費用実績及び見込を12か月換算したもの

通期業績予想の修正 - 赤字改善の見通し



- 一方、固定費を中心としたコスト低減は今期中に完了するため、 <a>り
 <u>期末時点で収益性²は大きく改善され</u>、そこを起点に <a>日来期は通期でも
 大きな赤字圧縮(+3~3.5億円)を見込み、黒字化への道筋が明確化



- 1. 本資料P4に詳細記載
- 2. 期末時点の収益体質であり、通期売上・補助金収入から期末時点のコスト水準を控除して算定

- 3. 補助金増額(10百万円)も含む
- 4. 為替影響やその他経費など



補足資料 (過去の関連資料再掲)

今期の取り組み



- 新技術・補完技術を拡大し、より幅広い技術群としての空間知覚(Spatial Perception)の提供を開始、開発案件の売上・収益強化を目指す
- 事業リバランスによる一過性費用の解消として、空間知覚への選択と集中によるコスト最適化と売上拡大に注力し、営業損益・CFの大幅改善を見込む

成長性・収益性の改善での狙い

前期の対応策

今期の取り組み

成長戦略 の更新

- ・先進的な顧客製品の普及速度を反映し、開発案件の売上・収益を強化
- 加えて、市場加速の後押しと、案件毎の売上拡大を見込む
- 空間知覚(Spatial Perception)への拡張
 - AコアSW技術の拡大
 - B SW/HWパッケージの拡張
- 組織体制の構築
- ・ 先行開発の着手

- 開発の継続・強化
- 案件化によるマネタイズ

コスト 最適化・ 収益改善

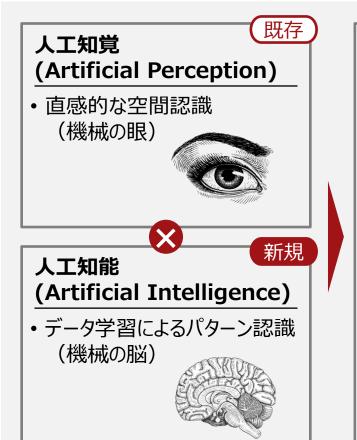
- ・技術領域の拡張を目指す新たな成長 戦略のもと、組織・開発ポートフォリオを 中心に事業構造を修正
- ・注力案件のリバランスにともなう 組織・開発の人員強化
- ○成長戦略のもと、選択と集中を行い、一過性コストを解消しながら収益を改善

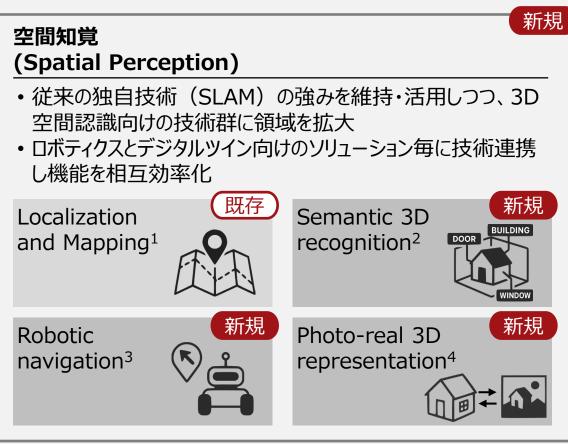


🗚 成長戦略アップデート(1/2):空間知覚への技術拡張



- コアSW技術として、人工知覚(AP)に人工知能(AI)を取り込み、空間知覚(Spatial Perception)に拡張
- ソリューション志向を強め、開発フェーズでの収益性も改善しながら、普及速度の高い顧客製品を後押し





- 拡大した技術領域による高 い付加価値の提供で、開発 案件の売上・収益を強化
- ソリューション向けの技術応 用を効果的に支援することで 、市場加速を後押し
- 案件毎の売上拡大を見込む
- 前期から組織体制の構築や 先行開発に着手、今期大型 案件化を予定(coming soon)

従来のコア技術:継続して強みを維持・発展

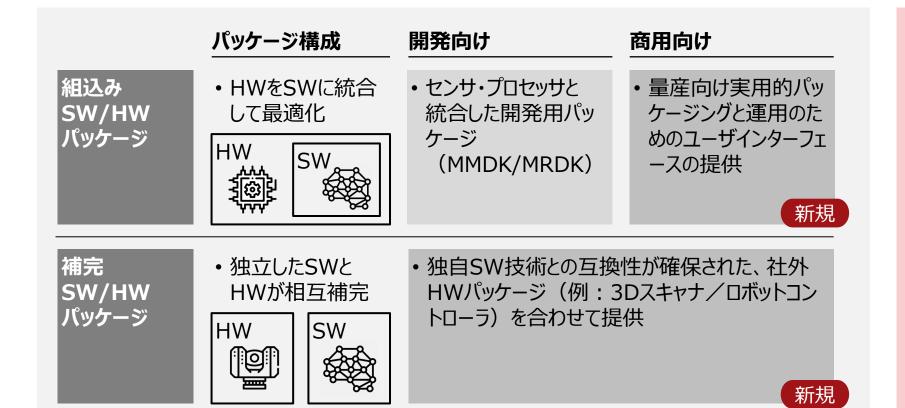
新たな技術領域:人工知覚との融合シナジーを創出する手法で拡大

- ルート計画・障害物回避などの自律移動ナビゲーション
- 4. Novel View Synthesisなどによる3Dデータ・地図の写実的表示

B 成長戦略アップデート(2/2): SW/HWパッケージの拡大



- SW事業をコア¹とし、技術・販売でシナジーが高い組込みSW/HWパッケージや補完SW/HWパッケージを拡大
- HW要素は社外技術を活用し、より多層的な事業を構成し、売上・利益の最大化を目指す

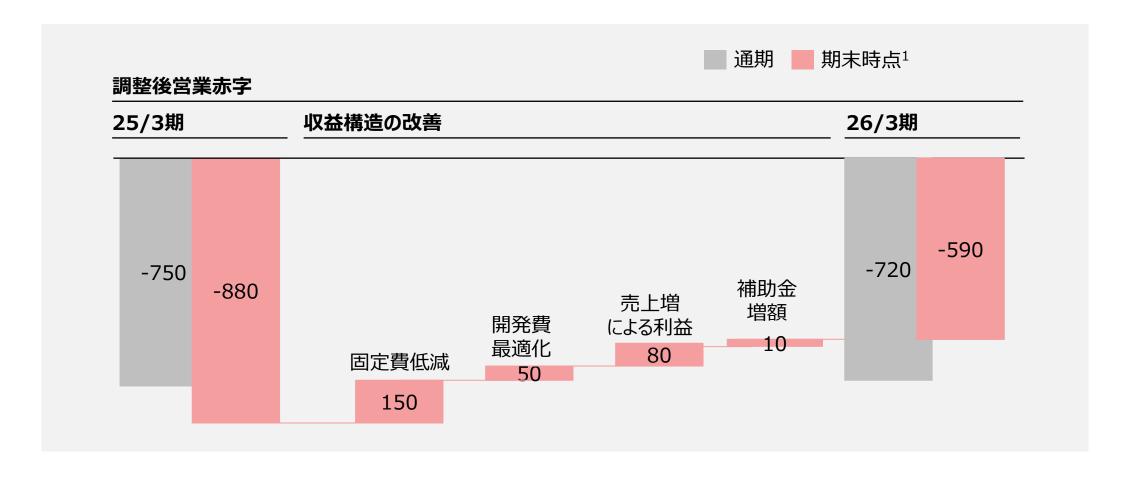


- SW/HW最適化による技術 的競争力の向上や、関連 HWの需要捕捉で案件の売 上・収益を強化
- 社外調達するHW要素とあ わせて十分な利益率を確保 (50%超を想定)
- 今期デジタルツイン向けを中心に伸長予定

◎収益構造の改善



- 組織の最適化による固定費の削減(1.5億)、コア技術以外の開発の凍結・外注化(0.5億)、売上増による利益貢献(0.8億)、補助金増額見込(0.1億)
- 今期末時点1までに実力値で赤字幅を改善(2.9億)、来期以降の更なる赤字幅縮小・黒字化を目指す



B デジタルツイン向け案件(1/2)



■ SWソリューションとHWパッケージを組み合わせた革新性の高い技術・製品ポートフォリオで、新規市場需要を開拓 し1Q業績の成長に大きく寄与 新規リリース(次ページ詳細)

デジタルツイン ソリューション (Kudan PRISM¹)



- フォトリアル表示とセマンティック3D認識の融合によってデジタルツインの活用に革新をもたらす世界初2の次世代ソリューション
- ・欧州³・日本にて、設備管理・点検・保守等で効果を市場検証済、今期の本格展開と商用 ユーザー拡大を進める
- ・土木建設・不動産・インフラ・物流・製造向けに 市場急拡大の予想(2040年に100兆円超4)

 \otimes

3Dスキャナ (XGRIDS)



- Kudan PRISMと相互補完するスキャナ機器 (高精度なデータを生成)
- 高性能かつ低価格で高い競争力を持ち、特に フォトリアル表示の実用化で世界市場を牽引
- 前期よりXGRIDS社との戦略的提携5を拡大して急成長中

- ・技術と販売の双方で 高いシナジーを発揮、 結果として1Qの売上 増に大きく寄与
- ・新規性が非常に高く、 新たに市場需要を開拓
- 世界市場展開で高い成長ポテンシャル

- 1. PRISM: <u>Photo-Realistic Integrated Spatial Management(フォトリアル統合型空間管理)</u>
- 2. フォトリアル表示とセマンティック3D認識を融合した設備管理向けソリューションの実用化、2025年6月当社調べ
- 3. 欧州にて拡大するアセットマネージメント(設備管理)での取り組みの一例(参照リンク)

- 4. 各調査機関 (Verdantix, IMARC, MRFR 等) による成長率 (CAGR 20~40%)をもとに、 2040年にはデジタルツイン市場全体が100兆円 (約7,000億ドル) 規模に達すると推計される。
- 5. XGRIDS社との事業提携 (参照リンク)

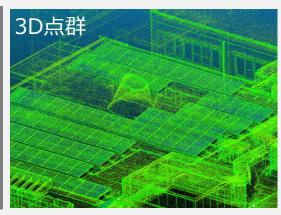
B デジタルツイン向け案件(2/2) — Kudan PRISM詳細



■ 社会需要が非常に高いものの、従来手法では実用化に制約があった分野に対し、 Kudan PRISMは革新的な 技術手法を導入し、ソリューションの実用化と普及を目指す

Kudan PRISMによる革新的な技術手法のソリューション化





- ・3D点群中心のデータの使用
- AI認識の精度の低さ、 データの容量・取り扱いの難し さ、既存システムとの連携の難し さ、などに課題
- 実用化が限定的

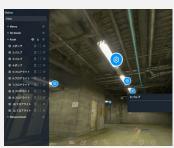
Kudan **PRISM** による 革新手法



- 3D点群に加えて、フォトリアル 表示を3D合成
- ・更に、セマンティック3D認識 で、AI活用が飛躍的に拡大
- データ利用・連携が効率化
- ・実用化の拡大が見込まれる

幅広い産業DXに活用(一部事例を抜粋)





インフラ 点検保守





スマート シティ・ 災害対応

- 従来困難となってい た領域でのDX促進 により、業務自動化 ・効率化や作業の 遠隔化を実現
 - ・ 先進国に共通する 現場労働力の不足、 設備インフラの老朽 化の解消に向けて 需要が拡大



• 需要が高まる災害 シミュレーション・ 防災設計を高度化 し、人命保護・災害 復興に貢献



ロボット自律走行パッケージ(1/2)



■ 技術領域を拡大して、案件の大型化と社会実装の早期化を目指し、グローバルで複数案件を推進中

潜在的な巨大市場に対して、技術的なチャレンジが存在



2040年には300兆円規模1に成長するロボット市場において 従来技術で実用化が進みつつあるのは僅か3~5%程度

2次元認識

インフラ活用









頻繁な環境変化



大量の移動物・人



屋内外混合



特徴が少ない環境



複雑な立体構造や起伏



オープンスペース(屋内)



これまでの実績をもとに、技術領域を拡大して取り組む

• これまで、中核技術である独自の人工知覚(自己位置推定&環境地図生成)により、従来困難だったケースの顧客製品化を達成



• 加えて、自律走行に必要な補完技術(SW)をパッケージし、より広 範な顧客層への提供と効率的な開発の実現を目指す

自己位置推定& 環境地図生成 (ナビゲーション の中核的要素)



ロボット自律走行ナビゲーション

(ルート計画・衝突回 避などを含むナビゲーションのフルスタック)



• 米国・アジアなどのロボット企業と複数案件を推進中



ロボット自律走行パッケージ(2/2) - 政府プロジェクトへの参画

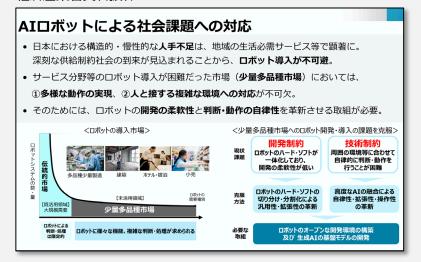


■ ロボティクス向けには、経産省が推進し建設業界大手が参画するソフトウェア開発事業に開発リーダー¹として採択され、日本におけるロボット自律走行のコア技術開発の牽引を担う

背景となる日本の国策

- 人材不足は社会課題として深刻化しており、 ロボット導入は不可欠な対応として、政府と産 業界は施策を強化
- 特にこれまで導入困難だった市場においては、 ロボットの自律性を高める技術革新が必須

経済産業省資料抜粋



事業概要

- 課題の大きい建設向けをモデルケースとして取り組み、ゼネコン大手各社が加盟する建設 RXコンソーシアム²と建設業界横断で推進
- 汎用的なロボット自律走行技術の確立を目指し、将来的にはより幅広い産業3に対する 応用展開を見込む

公募元 NEDO(国立研究開発法人新エネルギー・産業技術総合研究機構) ポスト5G情報通信システム基盤強化研究開発事業/ロボティクス分野におけるソフトウェア開発基盤構築 採択 建設市場のロボティクス分野におけるソフトウェア開発基盤の研究開発 実施期間 2025年度~2027年度予定 全体予算 103億円(3年間合計)

当社の役割と今後への期待

- 技術と実績を認められ、中核となるソフトウェア リーダー¹として採択
- 当社技術の社会実装・普及の加速を見込む
- 関連するロボット関連の政府方針についても 継続した緊密な連携を目指す

建設現場で活用される自律走行ロボットのイメージ



- 1. ロボット自律走行を実現するのためのソフトウェアモジュールの開発を主導(計画策定・進行、中核技術の設計と開発、参画企業らの開発成果の統合)
- 2. 建設業界が抱える就労人口の減少、生産性・安全性の向上などの諸課題の解決に向け、施工ロボットやIoTアプリ等の開発と利用に係るロボティクストランスフォーメーション(ロボット変革)を推進すべく設立した民間団体
- 3. 物流・製造・インフラ管理・農業など幅広い産業への波及的な展開にも期待

ディスクレーマー



本資料の取り扱いについて

本資料は、当社の事業および業界動向に加えて、当社による現在の予定、推定、見込みまたは予想に基づいた将来の展望についても言及しています。

これらの将来の展望に関する表明は、様々なリスクや不確実性がつきまとっています。

すでに知られたもしくは知られていないリスク、不確実性、その他の要因が、将来の展望に対する表明に含まれる事柄と異なる結果を引き起こさないとも限りません。

当社は、将来の展望に対する表明、予想が正しいと約束することはできず、結果は将来の展望と著しく異なることもありえます。

本資料における将来の展望に関する表明は、現時点において、利用可能な情報に基づいて、当社によりなされたものであり、将来の出来事や状況を反映して、将来の展望に関するいかなる表明の記載をも更新し、変更するものではございません。

本資料に記載されている当社以外の企業等に関する情報及び第三者の作成に係る情報は、公開情報等から引用したものであり、そのデータ・指標等の正確性・適切性等について、当社は独自の検証は行っておらず、何らその責任を負うことはできません。